

РОЗДІЛ 2

2.2. Існування та єдиність узагальнених розв'язків диференціальних рівнянь з розривними правими частинами

В диференціальних рівняннях теореми існування та єдиності розв'язку задачі Коші доводяться при умовах неперервності вектор-функції правої частини та її похідної по x за сукупністю змінних в деякій області (умова неперервності похідної по x часто замінюється умовою Ліпшиця по x). Але якщо $u(t) \in L_p^1[t_0, T]$, ($p \geq 1$), неперервності функції $f(x, u(t), t)$ по t не буде. Тоді класичних теорем існування та єдиності розв'язку недостатньо.

Використовуючи техніку доведення класичних теорем існування та єдиності, можна отримати умови існування та єдиність розв'язку задачі (2.3), (2.4) для кусково-неперервних $u(t)$ або $u(t) \in L_p^r[t_0, T]$, ($p \geq 1$).

Теорема 2.1. 1) Нехай функція $f(x, u, t)$ визначена і неперервна за сукупністю змінних при всіх $(x, u, t) \in E^n \times E^r \times [t_0, T]$ і нехай

$$2) |f(x, u, t) - f(y, u, t)| \leq L(t) |x - y| \quad (2.6)$$

при всіх $(x, u, t), (y, u, t) \in E^n \times E^r \times [t_0, T]$,

де $L(t)$ - невід'ємна функція, що належить класу $L_1[t_0, T]$.

Тоді для будь-якого обмеженого вимірного керування $u(t)$ (тобто $u(t) \in L_\infty^r[t_0, T]$) і для будь-якої початкової умови x_0 задача (2.3), (2.4) має, і притому єдиний розв'язок $x = x(t)$, визначений на відрізку $[t_0, T]$.

Цей розв'язок має похідну $\dot{x}(t)$ майже всюди на $[t_0, T]$, $\dot{x} \in L_\infty^n[t_0, T]$ і задовільняє рівнянню (2.3) при майже всіх $t \in [t_0, T]$.

Доведення. Позначимо: простір неперервних вектор-функцій $x(t) = (x^1(t), \dots, x^n(t))$, ($t_0 \leq t \leq T$) з нормою

$$\|x\|_c = \max_{t_0 \leq t \leq T} |x(t)|$$

через $C^n[t_0, T]$. Відомо, що $C^n[t_0, T]$ - повний нормований простір. Зафіксуємо довільну точку x_0 і якесь обмежене вимірне керування $u = u(t)$, $t_0 \leq t \leq T$. Можна показати, що тоді для будь-якої функції $x(t) \in C^n[t_0, T]$ функція $f(x(t), u(t), t)$ буде обмеженою вимірною функцією змінної t на відрізку $[t_0, T]$.

Визначимо відображення A :

$$z(t) = Ax = \int_{t_0}^t f(x(t), u(t), t) dt + x_0, \quad t_0 \leq t \leq T, \quad (2.7)$$

що діє із $C^n[t_0, T]$ в $C^n[t_0, T]$. Значення функції $z(\cdot) = Ax(\cdot)$ в точці t будемо позначати через $Ax(t)$. Покажемо, що A^m - m -та степінь відображення A - при досить великому m буде стискаючим відображенням. Для цього за індукцією доведемо, що для будь-яких $x(\cdot), y(\cdot) \in C^n[t_0, T]$

$$|A^m x(\cdot)(t) - A^m y(\cdot)(t)| \leq \frac{1}{m!} \max_{t_0 \leq t \leq t} |x(t) - y(t)| / (\int_0^t L(t) dt)^m \quad (2.8)$$

при всіх $t, t_0 \leq t \leq T$ ($m=1, 2, \dots$).

Дійсно, із (2.7), згідно умови (2.6), маємо:

$$\begin{aligned} |A^m x(\cdot)(t) - A^m y(\cdot)(t)| &= \left| \int_{t_0}^t [f(x(t), u(t), t) - f(y(t), u(t), t)] dt \right| \\ &\leq \int_{t_0}^t |L(t)| |x(t) - y(t)| dt \leq \max_{t_0 \leq t \leq t} |x(t) - y(t)| / \int_{t_0}^t L(t) dt. \end{aligned} \quad (2.9)$$

Оцінка (2.8) при $m=1$ доведена. Нехай ця оцінка (2.8) вірна для деякого $m \geq 1$. Тоді для $m+1$ за допомогою нерівності (2.9) отримаємо:

$$\begin{aligned} |A^{m+1} x(\cdot)(t) - A^{m+1} y(\cdot)(t)| &= |A(A^m x(\cdot)(t) - A^m y(\cdot)(t))| \leq \\ &\leq \int_{t_0}^t |L(t)| |A^m x(\cdot)(t) - A^m y(\cdot)(t)| dt \leq \\ &\leq \int_{t_0}^t |L(t)| \frac{1}{m!} \max_{t_0 \leq x \leq t} |x(x) - y(x)| / (\int_{t_0}^t L(x) dx)^m dt \leq \\ &\leq \frac{1}{m!} \max_{t_0 \leq x \leq t} |x(x) - y(x)| / \int_{t_0}^t \int_{t_0}^t |L(x)| dx^m dt = \\ &= \frac{1}{(m+1)!} \max_{t_0 \leq t \leq t} |x(t) - y(t)| / \int_0^t \frac{d}{dt} \left(\int_{t_0}^t |L(x)| dx \right)^{m+1} dt = \\ &= \frac{1}{(m+1)!} \max_{t_0 \leq t \leq t} |x(t) - y(t)| / (\int_{t_0}^t L(t) dt)^{m+1}. \end{aligned}$$

для будь-яких $t \in [t_0, T]$.

Із цієї оцінки випливає, що

$$\|A^m x(\cdot) - A^m y(\cdot)\|_c \leq \frac{1}{m!} \left(\int_{t_0}^T |L(t)| dt \right)^m \|x(\cdot) - y(\cdot)\|_c.$$

Оскільки $\lim_{m \rightarrow \infty} \frac{1}{m!} \left(\int_{t_0}^T L(t) dt \right)^m = 0$, то при досить великому m будемо мати: $\frac{1}{m!} \left(\int_{t_0}^T L(t) dt \right)^m < 1$.

Таким чином, відображення A^m є стискаючим. Із принципу стискаючих відображень випливає існування єдиної функції $x(\cdot) \in C^n[t_0, T]$, для якої $x(\cdot) = A^m x(\cdot)$, що еквівалентно виконанню рівності (2.5).

Із властивостей інтегралу Лебега із змінною верхньою границею і із (2.5) випливає, що функція $x(t)$, $t_0 \leq t \leq T$, яку отримали, абсолютно неперервна, її похідна $x'(t) \in L_\infty^n[t_0, T]$ і рівняння (2.3) задовольняється майже всюди на $[t_0, T]$.

Теорема 2.1 доведена.

Зauważення 1. Замість умови (2.6) можна вимагати неперервність $\frac{\partial f}{\partial x} = \left\{ \frac{\partial f^i(x, u, t)}{\partial x^j} \right\}_{i,j=1,n}$ при $(x, u, t) \in E^n \times E^r \times [t_0, T]$, але в цьому випадку існування розв'язку задачі (2.3), (2.4) можна гарантувати, взагалі кажучи, лише на відрізку $[t_0, t_0 + a]$, де a – як завгодно мале число.

Зauważення 2. Якщо керування $u(t) \in L_p^r[t_0, T]$, ($1 \leq p < \infty$), то теорема 2.1 та її доведення залишаються в силі, якщо, наприклад, додатково вимагати

$$|f(x, u, t)| \leq C_0(|x| + |u|^p) + C_1(t), \quad (2.10)$$

для всіх $(x, u, t) \in E^n \times E^r \times [t_0, T]$, де $C_0 = \text{const} \geq 0$, $C_1(t) \geq 0$, $C_1 \in L_1[t_0, T]$. Умова (2.10) потрібна, щоб забезпечити включення $f(x, u, t) \in L_1[t_0, T]$ для будь-яких $x(\cdot) \in C^n[t_0, T]$, $u(\cdot) \in L_p^r[t_0, T]$, щоб відображення $z(t)$ за (2.7) мало сенс.

Розглянемо тепер лінійні системи:

$$x(t) = A(t)x(t) + B(t)u(t) + f(t), \quad t_0 \leq t \leq T, \quad (2.11)$$

де $A(t) = \{a_{ij}(t)\}$, $B(t) = \{b_{ij}(t)\}$ – матриці $(n \times n)$ і $(n \times r)$ відповідно,

$$f(t) = (f_1(t), \dots, f_n(t)), \quad t_0 \leq t \leq T.$$

Теорема 2.2. Нехай елементи $\{a_{ij}(t)\}, \{b_{ij}(t)\}$ матриць $A(t), B(t)$ належать $L_\infty[t_0, T]$, а $f(t) \in L_p[t_0, T]$. Тоді для кожного керування $u = u(t) \in L_p[t_0, T]$, де p - деяке фіксоване число, $1 \leq p \leq \infty$, і будь-якої точки $x_0 \in E^n$ задача Коші для системи (2.11) з початковою умовою $x(t_0) = x_0$ має і притому єдиний розв'язок (2.5), визначений на всьому відрізку $[t_0, T]$. Цей розв'язок має похідну $\dot{x}(t)$ майже всюди на $[t_0, T]$, $\dot{x}(t) \in L_p[t_0, T]$ і задовільняє рівнянню (2.11) майже всюди на $[t_0, T]$.

Якщо крім наведених умов ще має місце включення $f(t) \in L_p^n[t_0, T]$, то $\dot{x}(t) \in L_p^n[t_0, T]$.

Доведення. Доведення зводиться до доведення *Теореми 2.1*. Неважко бачити, що права частина рівняння (2.11) задовільняє умову (2.6) з $L(t) = \|A(t)\| \in L_\infty[t_0, T]$.

Крім того,

$$g(t) \equiv A(t)x(t) + B(t)u(t) + f(t) \in L_p^n[t_0, T]$$

для $\forall x^0(t) \in C^n[t_0, T], u(t) \in L_p[t_0, T]$.

Подальше доведення проводиться так само як доведення *Теореми 2.1*.